

المظاهر الطاقية

I تذكير لبعض التعلّيمات الأساسية المكتسبة:

(1) شغل قوة ثابتة مطبقة على صلب في حركة إزاحة:

شغل قوة ثابتة \vec{F} مطبقة على جسم صلب في حركة إزاحة خلال انتقال نقطة تأثيرها من النقطة A إلى النقطة B هو:

$$W_{\vec{F}_{A \rightarrow B}} = \vec{F} \cdot \vec{AB} = F \cdot AB \cdot \cos(\vec{F}, \vec{AB})$$

ملحوظة: الشغل الجزئي الذي نرمز إليه ب: δW خلال انتقال جزئي $\delta \ell$ ، يعبر عنه كما يلي: $\delta W = \vec{F} \cdot \delta \vec{\ell}$.

(2) مبرهنة الطاقة الحركية:

في معلم غاليلي، تغير الطاقة الحركية لجسم صلب (في حركة إزاحة أو في حركة دوران حول محور ثابت) بين لحظتين يساوي المجموع الجبري لأشغال القوى الخارجية المطبقة عليه بين هاتين اللحظتين.

$$\Delta E_c = E_{c_f} - E_{c_i} \quad \text{مع} \quad \Delta E_c = \sum W_{F_{ext}}$$

● الطاقة الحركية بالنسبة لجسم صلب كتلته m وسرعته v في حركة إزاحة هي: $E_c = \frac{1}{2} m \cdot v^2$.

● الطاقة الحركية بالنسبة لجسم صلب عزم قصوره J_Δ في حركة دورانية: $E_c = \frac{1}{2} J_\Delta \cdot \omega^2$.

(3) الطاقة الميكانيكية: هي مجموع الطاقة الحركية و طاقة الوضع المرنة.

II الدراسة الطاقية للنواس المرن:

(1) شغل القوة المقرونة بتوتر نابض:

نعتبر نابضا ذي لفات غير متصلة صلابته K ، في وضع أفقي حيث أثبت أحد طرفيه إلى حامل ثابت. نجذب النابض أفقيا بمسافة x_m ثم نحرره. لتكن \vec{T} القوة المقرونة بتوتر النابض خلال تذبذبه حول موضع التوازن.



القوة $\vec{T} = -K \cdot x \cdot \vec{i}$ قوة ارتداد، هذه القوة غير ثابتة فهي تتعلق بالأفصول x .

الشغل الجزئي للقوة المطبقة من طرف النابض خلال انتقال جزئي $\delta \ell = \delta x \cdot \vec{i}$ هو:

$$\delta W = \vec{T} \cdot \delta \vec{\ell} = -K \cdot x \cdot \vec{i} \cdot \delta x \cdot \vec{i} = -K \cdot x \cdot \delta x$$

إذن الشغل الجزئي: $\delta W = -K \cdot x \cdot \delta x$

وبما أن الشغل الكلي يساوي مجموع الأشغال الجزئية، يمكننا تحديد شغل القوة \vec{T} خلال انتقال نقطة تأثيرها من نقطة M_1 ذات الأفصول

x_1 إلى نقطة M_2 ذات الأفصول x_2 باستعمال الحساب التكامل. بحيث لدينا: $dW = -K \cdot x \cdot dx$

$$W_{\vec{T}_{M_1 \rightarrow M_2}} = \int_{x_1}^{x_2} -K \cdot x \cdot dx = -K \int_{x_1}^{x_2} x \cdot dx = K \cdot \left[\frac{x^2}{2} \right]_{x_1}^{x_2} = -\frac{1}{2} \cdot K (x_2^2 - x_1^2) = \frac{1}{2} K (x_1^2 - x_2^2)$$

بصفة عامة:

تعبير شغل القوة المقرونة بتوتر نابض خلال الانتقال من الموضع البدني ذي الأفصول x_A إلى الموضع النهائي ذي الأفصول x_B هو كما يلي:

$$W_{\vec{T}_{A \rightarrow B}} = \frac{1}{2} \cdot K (x_A^2 - x_B^2)$$

(2) الدراسة الطاقية للنواس المرن:

(أ) طاقة الوضع المرنة:

طاقة الوضع المرنة للنواس المرن هي الطاقة التي تمتلكها المجموعة من جراء تشويه النابض وتعطيها العلاقة التالية:

$$E_{pe} = \frac{1}{2} K \cdot x^2 + c^{te}$$

حيث: K صلابة النابض. x : إبطالته.

والثابتة c^{te} تحدد قيمتها باستعمال الحالة المرجعية.

وعملنا نختار كحالة المرجعية $E_{pe} = 0$ عندما يكون النابض غير مشوها أي عند $x = 0$.
 بالتعويض في التعبير السابق نحصل على $c^{te} = 0$.

وبالتالي يعبر عن طاقة الوضع للنواس المرن بالعلاقة: $E_{pe} = \frac{1}{2} K.x^2$ باعتبار $E_{pe} = 0$ عند $x = 0$.
ملحوظة 1: تغير طاقة الوضع المرنة لا يتعلق بالحالة المرجعية :

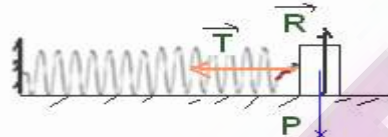
في الموضع x_1 لدينا : $E_{p1} = \frac{1}{2} k.x_1 + C$

في الموضع x_2 لدينا : $E_{p2} = \frac{1}{2} k.x_2 + C$

وتغير طاقة الوضع : $\Delta E_p = E_{p2} - E_{p1} = \frac{1}{2} k(x_2 - x_1)$

(ب) انحفاظ الطاقة الميكانيكية:

نعتبر النواس المرن الأفقي خلال حركته التذبذبية .



بتطبيق مبرهنة الطاقة الحركية على المجموعة خلال انتقال الجسم S من الموضع x_1 إلى الموضع x_2 .

$$\Delta E_c = W\vec{P} + W\vec{R} + W\vec{T}$$

$W\vec{P} = 0$ و $W\vec{R} = 0$ لأنهما متعامدتان مع اتجاه الحركة.

إذن: $\Delta E_c = W\vec{T}$ ولدينا : $W\vec{T}_{A \rightarrow B} = \frac{1}{2} . K (x_1^2 - x_2^2) = -\Delta E_{pe}$ إذن العلاقة (1) تصبح. $\Delta E_c = -\Delta E_{pe}$

أي : $E_{c1} + E_{p1} = E_{c2} + E_{p2} \Leftrightarrow E_{c2} - E_{c1} = E_{p1} - E_{p2}$

أي : $E_{M1} = E_{M2}$ وبالتالي الطاقة الميكانيكية للمجموعة تنحفظ بين الموضعين 1 و 2.

وبما أن الطاقة الميكانيكية $E_M = E_c + E_{pe} = \frac{1}{2} . m.v^2 + \frac{1}{2} . k.x^2$ مع : $E_{pe} = 0$ عند $x = 0$.

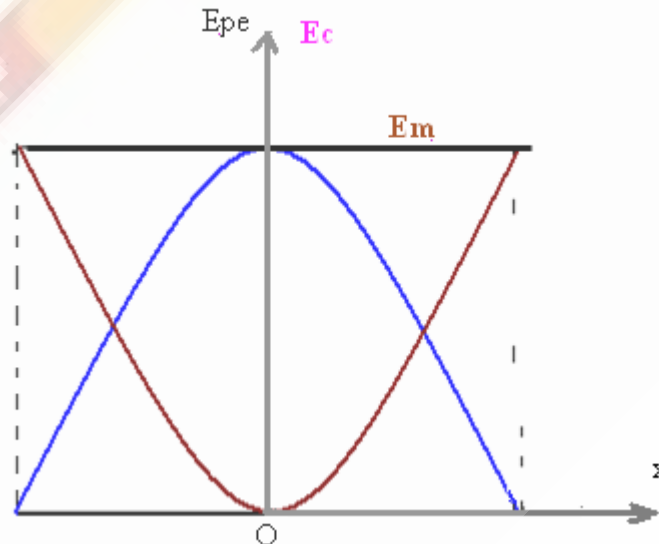
إذا كانت الاحتكاكات مهملة ، ليس هناك تبدد للطاقة أي الطاقة الميكانيكية للمجموعة تنحفظ. $E_M = C^{te}$

إذن: $\frac{dE_M}{dt} = 0 \Leftrightarrow \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} . m.v^2 + \frac{1}{2} . K.x^2 \right) = 0 \Leftrightarrow \frac{1}{2} . m(2.v \cdot \frac{dv}{dt}) + \frac{1}{2} . K.(2.x \cdot \frac{dx}{dt}) = 0$

$m.\ddot{x} + k.x = 0 \Leftrightarrow m.\dot{x}.\ddot{x} + k.x.\dot{x} = 0$ مع : $\omega_0^2 = \frac{K}{m}$ المعادلة التفاضلية للحركة، مع :

(ج) مخططات الطاقة:

يمكن تمثيل تغيرات E_{pe} و E_c و E_M بدلالة x .



وبما أن حل المعادلة التفاضلية $m.\ddot{x} + k.x = 0$ هو دالة جيبية تكتب كما يلي : $x = x_m \cos(\omega_o.t + \varphi)$

$$\Rightarrow E_{pe} = \frac{1}{2} K.x^2 = \frac{1}{2} .K.x_m^2 .\cos^2(\omega_o.t + \varphi) \quad \text{فإن:}$$

$$E_c = \frac{1}{2} .m.v^2 = \frac{1}{2} .mx_m^2 .\omega_o^2 .\sin^2(\omega_o.t + \varphi) \quad \text{و:}$$

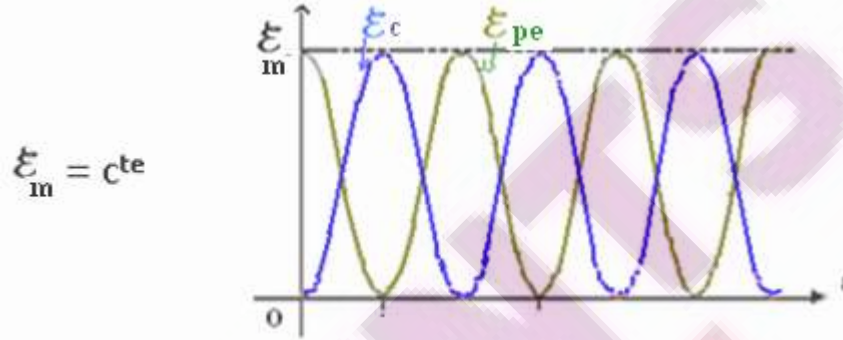
$$E_m = E_{pt} + E_c = \frac{1}{2} K.x_m^2 .\cos^2(\omega_o.t + \varphi) + \frac{1}{2} .m.x_m^2 \omega_o^2 \sin^2(\omega_o.t + \varphi) \quad \text{إن:}$$

$$\omega_o^2 = \frac{K}{m} \quad \text{نعوض}$$

$$E_m = \frac{1}{2} K.x_m^2 [\cos^2(\omega_o.t + \varphi) + \sin^2(\omega_o.t + \varphi)] = \frac{1}{2} .K.x_m^2$$

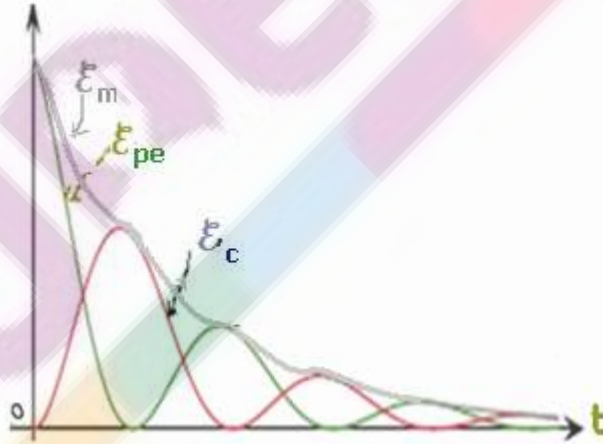
فحصل على :

$$E_m = \frac{1}{2} .K.x_m^2 = C^{te}$$



(د) في حالة وجود الاحتكاكات:

في هذه الحالة يتناقص وسع التذبذبات تدريجيا ، فحصل على نظام شبه دوري (أو لا دوري وذلك حسب أهمية الاحتكاك). الطاقة الميكانيكية للمجموعة تتناقص مع مرور الزمن إلى أن يتوقف المتذبذب عن الحركة.



III الدراسة الطاقية لنواس اللي :

(1) الطاقة الحركية للمجموعة:

تنحصر الطاقة الحركية لنواس اللي في الطاقة الحركية للقضيب $E_c = \frac{1}{2} .J_{\Delta} .\dot{\theta}^2$ مع (عزم قصور القضيب و θ سرعته الزاوية)

(2) طاقة الوضع للي :

$$E_{pt} = \frac{1}{2} .C.\theta^2 + C^{te} \quad \text{طاقة الوضع للي تعطيها العلاقة التالية :}$$

عادة نأخذ كحالة مرجعية $E_{pt} = 0$ عند $\theta = 0$ وبذلك تكون $C^{te} = 0$.

$$E_{pt} = \frac{1}{2} C.\theta^2$$

وبالتالي:

(3) الطاقة الميكانيكية للمجموعة :

باعتبار كحالة مرجعية $E_{pr} = 0$ عند $\theta = 0$ ، يكون تعبير الطاقة الميكانيكية لنواس اللي كما يلي:

$$E_m = \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} C \theta^2$$

إذا كانت الاحتكاكات مهملة ، ليس هناك تبدد للطاقة أي الطاقة الميكانيكية للمجموعة تتحفظ. $E_M = C^{te}$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} J_{\Delta} (2 \dot{\theta} \frac{d\theta}{dt}) + \frac{1}{2} C (2 \theta \frac{d\theta}{dt}) = 0 \Leftrightarrow \frac{d}{dt} (\frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} C \theta^2) = 0 \Leftrightarrow \frac{dE_M}{dt} = 0 \quad \text{إن:}$$

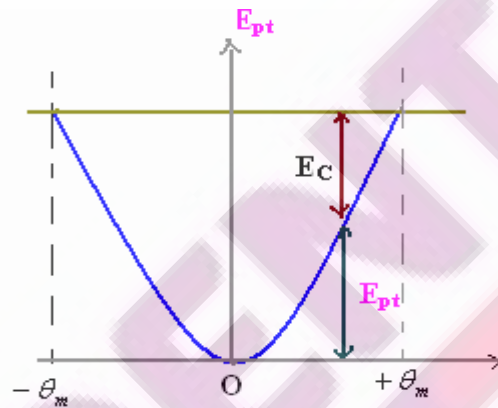
$$\omega_o^2 = \frac{C}{J_{\Delta}} \quad \text{المعادلة التفاضلية للحركة} \quad J_{\Delta} \ddot{\theta} + C \theta = 0 \quad \Leftrightarrow \quad J_{\Delta} \dot{\theta} \ddot{\theta} + C \theta \dot{\theta} = 0$$

الحل هو كإيلي : $\theta = \theta_m \cos(\omega_o t + \varphi)$

$$E_m = \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} C \theta^2 \quad \text{إن الطاقة الميكانيكية :}$$

$$E_m = \frac{1}{2} C \dot{\theta}_m^2 = C^{te} \quad \text{بتعويض } \theta \text{ و } \dot{\theta} \text{ و } \omega_o^2 = \frac{C}{J_{\Delta}} \text{ في العلاقة أعلاه ، نحصل على :}$$

يمكن تمثيل $E_{pr} = \frac{1}{2} C \theta^2$ هو عبارة عن منحنى شلجي.



التوجيهات:

- يذكر بتعاريف الطاقة الحركية وطاقة الوضع الثقالية والطاقة الميكانيكية ومبرهنة الطاقة الحركية وانحفاظ الطاقة الميكانيكية كتعليمات أساسية مكتسبة في المستوى الدراسي السابق.
- يعبر عن الشغل الجزئي لقوة غير ثابتة مطبقة على جسم في حالة انتقال غير مستقيمي.
- يتوصل نظريا (مبينايا وعن طريق التكامل) إلى تعبير شغل قوة خارجية مطبقة على نابض.
- يتوصل إلى تعبير طاقة الوضع المرنة $E_{pe} = \frac{1}{2} Kx^2 + cte$ وتبرز ضرورة تحديد الحالة المرجعية لطاقة الوضع المرنة.
- يستحسن استثمار التسجيلات المنجزة أثناء دراسة المتذبذب (جسم صلب - نابض) للتوصل إلى انحفاظ طاقته في الحالة التي يكون فيها الجسم الصلب في حركة فوق مستوى أفقي.
- يتوصل إلى شغل مزدوجة اللي وطاقة الوضع للي بإتباع نفس الطريقة المعتمدة بالنسبة للمجموعة (جسم صلب - نابض).
- يتم استغلال تعبير طاقة الوضع للي وتعبير الطاقة الحركية في حالة الدوران حول محور ثابت لتحديد الطاقة الميكانيكية لنواس اللي، ويتطرق في حالة انحفاظ الطاقة الميكانيكية إلى تحول الطاقة الحركية إلى طاقة الوضع والعكس.